

# Двенадцатая Международная научно-техническая конференция «Оптические методы исследования потоков» Москва, 25 — 28 июня 2013 г.

УДК 533.9

Е.А. Лисин <sup>1</sup>, К.Б. Стаценко <sup>1</sup>, О.С. Ваулина <sup>1,2</sup>, О.Ф. Петров <sup>1,2</sup>, В.Е. Фортов <sup>1,2</sup>

<sup>1</sup> Объединенный институт высоких температур РАН, Россия, 125412, Москва, Ижорская ул., 13, стр.2, E-mail: ofpetrov@ihed.ras.ru <sup>2</sup> Московский физико-технический институт (государственный университет), Россия, 141700, г. Долгопрудный, Институтский переулок, 9

#### ОПТИЧЕСКИЕ МЕТОДЫ ИЗМЕРЕНИЯ ПОТЕНЦИАЛА ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ МЕЖДУ МАКРОЧАСТИЦАМИ В ГАЗОРАЗРЯДНОЙ ПЛАЗМЕ

#### **АННОТАЦИЯ**

Предложен новый метод для определения сил взаимодействия между частицами в неидеальных диссипативных системах с изотропными парными потенциалами. Метод основан на решении обратной задачи, описывающей движение взаимодействующих частиц системой уравнений Ланжевена, и позволяет также восстанавливать параметры внешнего удерживающего потенциала. Также предложен новый способ распознавания изображений пылевых частиц, позволяющий в несколько раз повысить точность определения смещений частиц, полностью исключить pixel locking (систематическую ошибку распознавания, свойственную для методов распознавания с субпиксельной точностью, при которой восстановленная координата частицы смещена относительно истинной в сторону ближайшего целого значения ) и корректно обрабатывать случаи перекрытия изображений частиц.

#### **ВВЕДЕНИЕ**

Задача об определении потенциала взаимодействия между частицами в неидеальных диссипативных системах представляет значительный интерес в различных областях науки и техники (физика плазмы, медицинская промышленность, физика и химия полимеров и т.д.) [1-8]. Информация о потенциале межчастичного взаимодействия необходима для анализа различных термодинамических и физических характеристик систем (таких как давление, внутренняя энергия, сжимаемость и т.д.), а также для вычисления различных кинетических коэффициентов (например, вязкости, теплопроводности, электропроводности и т.д.), используя известные формулы Грина-Кубо [7, 8].

Лабораторная пылевая плазма является хорошей экспериментальной моделью как для изучения свойств сильно неидеальной плазмы, так и с точки зрения проверки существующих моделей в теории жидкости. Пылевая плазма представляет собой ионизованный газ, содержащий заряженные частицы вещества микронных размеров (макрочастицы). Такая плазма широко распространена в природе (в космосе, в верхних слоях атмосферы) и образуется в ряде технологических процессов (в процессе сгорания топлив, при травлении и напылении, в производстве наночастиц и т.д.) [1]. Благодаря своему размеру пылевые частицы в лабораторной плазме могут быть сняты видеокамерой, что значительно упрощает применение бесконтактных методов для их диагностики [1-5].

Предположение экранированного потенциала (типа Юкавы) хорошо согласуется с результатами измерений радиальных сил взаимодействия между двумя частицами в плазме [9] и с результатами расчетов структуры экранирующего облака для уединенной пылевой частицы [10] только на небольших расстояниях от частицы (не превышающих четырех радиусов Дебая плазмы). На настоящий момент окончательно не ясно, как влияют на форму потенциала межчастичного взаимодействия наличие других частиц в пылевом облаке, процессы ионизации газа, столкновения электронов (ионов) с нейтралами окружающего газа и множество других факторов [11, 12]. Добавим также, что вопрос о наличии сил притяжения в пылевых системах активно исследуется в ряде недавних работ [4, 5, 13]. Таким образом, задача о форме потенциала взаимодействия между пылевыми частицами в плазме на настоящий момент не имеет удовлетворительного решения.

Методам диагностики потенциала взаимодействия макрочастиц в неидеальных плазменно-пылевых системах уделяется значительное внимание в научной литературе. Ряд недавних работ (в статистической теории жидкостей) посвящен методам восстановления парного потенциала на основе приближенных интегральных уравнений для связи между парным потенциалом и парной корреляционной функцией [14, 15]. К сожалению, существующие интегральные уравнения включают в себя некоторые упрощенные предположения и не позволяют проводить корректное восстановление парного потенциала для сильно коррелированных жидкостных систем [14]. Дополнительное ограничение таких методов связано с узким пространственным диапазоном корректной идентификации функции потенциала [14]. Широкий круг методов определения потенциалов межчастичного взаимодействия и зарядов пылевых частиц опирается на измерения их динамического отклика на различные внешние возмущения (например, периодические) с последующим анализом данного отклика, используя уравнения движения отдельных пылевых частиц в поле известных внешних сил [4, 5, 16-17]. Недостатки этих методов диагностики связаны с необходимостью априорной информации об электрических полях и внешних силах, с возможностью определения силы взаимодействия только между двумя изолированными частицами и/или с наличием внешних возмущений исследуемой системы, которое может приводить к значительному изменению параметров окружающей плазмы и пылевых частиц.

Целями данной работы являлись развитие метода высокоточной визуализации макрочастиц в плазме и разработка метода восстановления параметров плазменно-пылевых систем в лабораторной плазме путем решения обратной задачи, описывающей движение пылевых частиц системой уравнений Ланжевена. Специфика данной задачи состоит в том, что уравнения Ланжевена являются «необратимыми» в том смысле, что включают в себя действие случайных сил. Поэтому, даже в том случае, если потенциал межчастичного взаимодействия какой-либо параметрической функцией, восстановления неизвестных параметров обратной задачи требуется анализ динамики исследуемой системы в течение определенного (достаточно длительного) интервала времени, позволяющего избежать случайных ошибок, связанных со стохастическим частиц. Предлагаемая методика учитывает движением действующие на частицы анализируемой системы, и позволяет восстановить как силы парного взаимодействия, так и параметры внешнего удерживающего потенциала.

## МЕТОД ОПРЕДЕЛЕНИЯ ПОТЕНЦИАЛА ВЗАИМОДЕЙСТВИЯ МЕЖДУ МАКРОЧАСТИЦАМИ В ГАЗОРАЗРЯДНОЙ ПЛАЗМЕ

#### Условия диагностики пылевых систем в лабораторной плазме

Большинство экспериментов по изучению проводится пылевой плазмы слабоионизованной плазме обусловленная газовых разрядов, гле диссипация. столкновениями заряженных пылевых частиц и частиц плазмы с атомами или молекулами газа, играет значительную роль. Неэмитирующие пылевые частицы в такой плазме могут приобретать значительный отрицательный заряд  $eZ\sim10^2-10^5$ е и формировать трехмерные или квазидвумерные структуры, подобные жидкости или твердому телу. Формирование пылевых структур, состоящих от 1 до  $\sim10$  пылевых слоев, является типичным для экспериментов в плазме емкостного высокочастотного (вч-) разряда.

Метод измерения параметров парного потенциала взаимодействия между пылевыми частицами в плазме основан на возможности непосредственной визуализации пылевых частиц. Благодаря своему размеру пылевые частицы достаточно эффективно рассеивают свет (несмотря на малую объемную долю фракции), и, в отличие от обычных атомарных жидкостей и газов, пылевые частицы могут быть по отдельности зарегистрированы видеокамерой

Визуализация частиц осуществляется с помощью подсветки в горизонтальной или вертикальной плоскостях зондирующим лазерным лучом. Луч от лазера формируется цилиндрической линзой в плоский сходящийся пучок (лазерный "нож") с толщиной перетяжки в центре разрядной трубки несколько десятков микрон и шириной несколько десятков миллиметров. Иногда используется два зондирующих пучка горизонтальный и вертикальный, которые могут перемещаться в различных направлениях. Рассеянный частицами свет наблюдается с помощью видеокамеры, в случае горизонтального пучка – под углом 40-700, а в случае вертикального пучка – под углом 900. Выходной сигнал с видеокамеры записывается. Последующий анализ видеозаписей позволяет восстановить траектории отдельных частиц в плазме, которые содержат информацию в том числе и о силах, действующих на пылинки в плазме.

#### Решение обратной задачи

Восстановление профиля потенциала взаимодействия между пылевыми частицами в слабоионизованной газоразрядной плазме основано на решении обратной задачи для переопределенной системы уравнений движения взаимодействующих частиц.

Для решения обратной задачи необходима информация о координатах  $\vec{l}_{k}$  и смещениях частиц  $\frac{d\vec{l}_{k}}{dt}$ , которая легко фиксируется как в численных, так и в реальных экспериментах.

Для решения обратной задачи скорость  $V_k$  и ускорение  $a_k$  отдельной (k- той) частицы в момент времени  $t_{\rm m}$  (где m – номер кадра видеозаписи) определялись как

$$V_{k}(t_{m}) = \frac{d\vec{l}_{k}}{dt} \cong \{ \boldsymbol{l}_{k}(t_{m}) - \boldsymbol{l}_{k}(t_{m-1}) \} / \Delta t; \quad \boldsymbol{a}_{k}(t_{m}) = \frac{d^{2}\vec{l}_{k}}{dt^{2}} \cong \{ \boldsymbol{V}_{k}(t_{m+1}) - \boldsymbol{V}_{k}(t_{m}) \} / \Delta t.$$
 (1)

Для восстановления силы парного межчастичного взаимодействия  $F \equiv F_{\text{int}}$  (а, соответственно, и парного потенциала U) использовались разложения в виде различных комбинаций степенных и экспоненциальных функций

$$F = \sum_{i=1}^{I_p} \{ a_i l^{-(i+1)} + b_i l^{-i} \exp(\kappa l / l_p) \}$$
 (2)

Здесь  $a_{\rm i},\ b_{\rm i}$  и  $\kappa$  — неизвестные коэффициенты, а  $I_{\rm p}$  — число членов в разложении. Таким образом, суммарная сила  $F_{\rm pp}$ , действующая на k- тую пылевую частицу со стороны остальных частиц пылевого облака, имела вид

$$\vec{F}_{pp}^{k} = \sum_{j=1, j \neq k}^{N_{p}-1} \sum_{i=1}^{I_{p}} \{a_{i} + b_{i}l_{kj} \exp(-\kappa l_{kj} / l_{p})\} \frac{\vec{l}_{k} - \vec{l}_{j}}{l_{kj}^{i+2}}.$$
 (3)

Дополнительно (для проверки результатов восстановления), силы парного межчастичного взаимодействия ( $F \equiv F_{\text{int}}$ ) также аппроксимировались сплайнами вида

$$\psi_n(l) = \sum_{i=0}^{3} c_{ni} \ l^{-i}; \quad l \in [l_n; l_{n+1}); \quad n = 1, 2, \dots, I_s,$$
(4)

где  $I_{\rm s}$  — число отрезков разбиения. При этом, на концах отрезков разбиения поддерживались условия непрерывности и гладкости функций F(l):  $\psi_{\rm n}(l_{\rm n+1})=\psi_{\rm n+1}(l_{\rm n+1}),\; \psi_{\rm n}(l_{\rm n+1})=\psi_{\rm n+1}(l_{\rm n+1});\;$  а их длина  $|l_{\rm n+1}-l_{\rm n}|$  в различных численных экспериментах варьировалась от  $\sim 0.5 l_{\rm p}$  до  $\sim 1.5 l_{\rm p}$  (здесь  $l_{\rm p}$  — среднее межчастичное расстояние).

В качестве аппроксимирующей функции для силы  $F_{\rm pt}$ , действующей на k-тую частицу со стороны внешнего поля ловушки, использовались полиномы вида

$$\vec{F}_{pt}^{\ k} = \vec{r}_k \sum_{i=1}^{l_t} d_i r_k^{i-1}. \tag{5}$$

Здесь  $d_i$  – коэффициенты разложения,  $r_k$  - расстояние от k-той частицы до центра ловушки, а  $I_t$  – число членов в разложении.

Таким образом, обратная задача представляла собой поиск неизвестных коэффициентов  $\kappa$ ,  $a_{\rm i}$ ,  $b_{\rm i}$  (или  $c_{\rm ni}$ ),  $d_{\rm i}$  и  $v_{\rm fr}$  (коэффициент трения) системы уравнений движения, записанных для каждой из анализируемых частиц для различных моментов  $t_{\rm m}$  в течение полного времени эксперимента

$$M\vec{a}_{km} = -v_{fr}M\vec{V}_{km} + \vec{F}_{pp}^{\ km} + \vec{F}_{pt}^{\ km}. \tag{6}$$

Поиск коэффициентов осуществлялся путем наилучшего согласования между экспериментальными данными о положениях частиц  $(\vec{V}_{km}, \vec{a}_{km})$  и аппроксимирующими функциями  $(\vec{F}_{pp}^{\ \ km}, \vec{F}_{pt}^{\ \ km})$ , входящими в уравнения (6), используя стандартную процедуру минимизации среднеквадратичного отклонения S, так чтобы величина всех отклонений отвечала условию

$$S = \sum_{k=1}^{N_p} \sum_{m=1}^{N_C} (M\vec{a}_{km} + \nu_{fr} M\vec{V}_{km} - \vec{F}_{pp}^{km} - \vec{F}_{pt}^{km})^2 = \min.$$
 (7)

Здесь  $N_{\rm c}$  – число анализируемых кадров видеозаписи, а  $N_{\rm p}$  – число частиц.

#### Условия корректного применения метода

Условия корректного применения методики для анализа реальных экспериментальных данных были получены на основе численного моделирования динамики пылевой компоненты плазмы методом молекулярной динамики Ланжевена [18].

В результате было получено, что парные силы F, восстановленные с помощью аппроксимаций (3) и (4), будут соответствовать истинным силам с погрешностью не более 5% в пределах пространственного диапазона

$$l_{\min} \le l \le l_{\max},$$
 (8)

где  $l_{\min}$  соответствует минимальному расстоянию, на котором может находится любая пара частиц в ансамбле. Верхнее же предельное значение  $l_{\max}$  зависит от численных ошибок процедуры поиска минимума среднеквадратичного отклонения (7) и ограничено условием:

$$F(l_p)/F(l_{\text{max}}) \le 100-200.$$
 (9)

Минимальное значение частоты кадров видеосъемки  $f_{\rm vr}^{\rm min}$  для проведения корректных лабораторных измерений можно определить как

$$f_{\rm vr}^{\rm min} = \max\{3 \, v_{\rm fr}, 2\omega^*\},$$
 (10)

где  $\omega^*$  – частота собственных колебаний пылевых частиц. Для предварительной оценки величины  $\omega^*$  и терния  $\nu_{\rm fr}$  можно использовать независимые методы экспериментальной диагностики параметров пылевых частиц, например, метод, основанный на анализе процессов массопереноса на малых временах наблюдения [19].

#### РАСПОЗНАВАНИЕ ИЗОБРАЖЕНИЙ ПЫЛЕВЫХ ЧАСТИЦ

#### Распознавание частиц в двумерном случае

Проблема точности определения координат частиц в двумерном случае важна сама по себе, поскольку большинство видеоданных о пылевой плазме носят двумерный характер, однако сейчас она становиться определяющей. Поскольку, чем точнее мы восстановим координату каждой частицы и чем дольше проследим её траекторию, тем дальше мы отодвинем границы применимости динамической локализации.

В [20] описаны основные проблемы распознавания изображений пылевых частиц и описан ряд подходов на основе Фурье фильтрации, позволяющих определить их координаты с субпиксельной точностью. В дополнение к описанным алгоритмам, в данной работе предлагается принципиально новый метод. Он позволяет в несколько раз повысить точность определения смещений частиц, полностью исключить pixel locking (систематическую ошибку распознавания, свойственную для методов распознавания с субпиксельной точностью, при которой восстановленная координата частицы смещена относительно истинной в сторону ближайшего целого значения [21]) и корректно обрабатывать случаи перекрытия изображений частиц.

Для простоты рассмотрим одномерный случай. Предположим, что изображение структуры F(x) есть сумма функций изображений частиц и случайного шума (нормально распределенного, с дисперсией  $\sigma$ ). Частицы считаются точечными источниками света, тогда функция изображения частицы  $G_i(x_i,x)$  зависит только от пространственного положения частицы  $x_i$  а её вклад в изображение пропорционален яркости этой частицы  $l_i$  (оптическую систему, а следовательно и все вносимые ею искажения мы считаем не меняющимися во времени) (Рис. 1):

$$F(x) = \xi(x) + \sum_{N} l_i G_i(x_i, x)$$
(11)

В случае существования единственной частицы на изображении, плотность вероятности того, что пиксель с координатой x будет иметь яркость F(x) при условии, что координата частицы равна a, а яркость l, очевидно есть:

$$p(x,a,l) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{(F(x)-lG(a,x))^2}{2\sigma^2}}$$
(12)

В таком случае, плотность вероятности зарегистрировать изображение F(x) на некотором множестве пикселей S при условии что амплитуды шума разных пикселей независимы есть:

$$p(a,l) = \prod_{x}^{S} \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{\frac{-(F(x) - lG(a,x))^{2}}{2\sigma^{2}}} \sim e^{\frac{\sum_{x}^{S} (F(x) - lG(a,x))^{2}}{2\sigma^{2}}}$$
(13)

Здесь и далее мы будем опускать нормировочные множители. Полученное выражение можно представить в виде:

$$p(a,l) \sim e^{-\frac{\left[F+l^2G(a)-2lF(a)\right]}{2\sigma^2}}$$
(14)

где:  $F = \sum_{x}^{S} F(x)^{2}$ ,  $G(a) = \sum_{x}^{S} G(a,x)^{2}$ , а  $F(a) = \sum_{x}^{S} F(x)G(a,x)$  - есть свертка полученного изображения с изображением частицы, если предположить что:

$$G(a,x) = G(a-x) \tag{15}$$

В этом же предположении (пренебрегая эффектами на краях изображения) G(a) не зависит от a. Пусть яркость частицы нам не известна, а является независимой, нормально распределенной случайной величиной с математическим ожиданием L и дисперсией  $\sigma$ . В таком случае, плотность вероятности получить изображение F при условии что частица имеет координату, a, есть:

$$p(a) = \frac{1}{\kappa \sqrt{2\pi}} \int p(a,l) e^{\frac{(l-L)^2}{2\kappa^2}} dl \sim \int e^{-\frac{|F_{+}|^2 G(a) - 2l F(a)}{2\sigma^2} \frac{(l-L)^2}{2\sigma^2}} dl$$
 (16)

интегрируя (15) приходим к окончательному результату:

$$p(a,l) \Box \frac{1}{\sqrt{G(a) + \kappa^2}} \exp \left( -\frac{F + \kappa^2 L^2}{2\sigma^2} + \frac{\left(F(a) + \kappa^2 L\right)^2}{2\sigma^2 \left(G(a) + \kappa^2\right)} \right)$$
(17)

где:  $\kappa = \frac{\sigma}{\sigma}$ . Таким образом, в предположении (15) мы получили монотонную функцию F(a), достигающую максимума одновременно с F(a). Это оправдывает применение Фурье фильтрации, поскольку отфильтрованное изображение есть свертка исходного с фильтром, представляющим собой изображение искомой частицы. В случае нескольких частиц каждую частицу можно рассматривать отдельно, и совместная плотность вероятности распадается в произведение:

$$p(a_1,...,a_N,l_1,...,l_N) = \prod_{N} p(a_i,l_i)$$
(18)

только при условии, что интегралы перекрестных произведений функций изображений частиц равны нулю (только в этом случае для каждого пикселя изображения мы можем написать формулу (12) так, чтобы в нее входила функция изображения только одной частицы, поскольку после возведения разности  $F-l_1G_1-l_2G_2-...$  в квадрат неизбежно возникнут перекрестные члены  $G_iG_j$ ). В противном случае формула (18) становиться неприменимой. Это очевидно происходит, когда частицы сближаются на расстояния, сравнимые с размерами пятен их изображений.

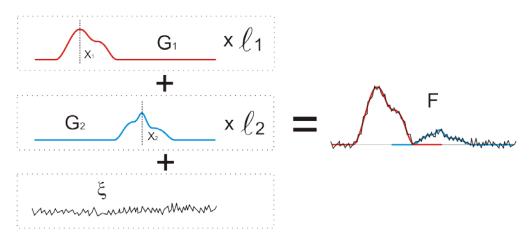


Рис. 1. Модель формирования изображения.

#### Критерий наибольшего правдоподобия и перекрывание изображений частиц

Оставаясь в рамках одномерной модели, положим, что мы имеем N частиц. На предыдущем кадре они имели координаты  $x_i$ , скорости  $v_i$ , яркости  $\eta_i$  и нам известны функции их изображений  $G_i(x_i,x) = G(x_i - x)$ .

По-прежнему будем считать, что изменения яркости частицы, шумы изображения, а также отклонения частицы относительно равномерного прямолинейного движения являются независимыми случайными величинами с дисперсиями  $\sigma$ ,  $\sigma$  и  $\sigma$ , соответственно. Тогда плотность вероятности найти наши N частиц на данном кадре с координатами  $a_1,...,a_N$  и яркостями  $l_1,...,l_N$  есть:

$$p(a_1,...,a_N,l_i,...,l_N) = \frac{p_F(a_1,...,a_N,l_i,...,l_N)p_X(a_1,...,a_N)p(l_i,...,l_N)}{p_F}$$
(19)

где:

$$p_{F}(a_{1},...,a_{N},l_{i},...,l_{N}) = \prod_{x}^{S} \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{\left(F(x) - \sum_{i}^{N} l_{i}G(x - a_{i})\right)^{2}}{2\sigma^{2}}}$$
(20)

плотность вероятности (аналогичная (13)) получить изображение F при заданных  $a_i$  и  $l_i$  в случае многих частиц,

$$p_{X}(a_{1},...,a_{N}) = \frac{1}{\sigma^{"N}\sqrt{2\pi^{N}}}e^{-\frac{\sum_{i}^{N}(a_{i}-x_{i}-\tau v_{i})^{2}}{2\sigma^{n^{2}}}}$$
(21)

плотность вероятностей найти частицы с координатами  $a_i$  при условии что на предыдущем кадре они имели координаты  $x_i$  и скорости  $v_i$ ,

$$p(l_i,...,l_N) = \frac{1}{\sigma^{N} \sqrt{2\pi^N}} e^{-\frac{\sum_{i=1}^{N} (l_i - \eta_i)^2}{2\sigma^{N}}}$$
(22)

плотность вероятностей найти частицы с яркостями  $l_i$ , а  $p_F$  – плотность вероятности получить изображение F без каких бы то ни было предположений.

Таким образом, логарифм плотности вероятности (19) обнаружить частицы на данном кадре с точностью до константы будет равен:

$$\ln p(a_{1},...,a_{N},l_{i},...,l_{N}) = C - \frac{\sum_{y}^{S} \left(F(y) - \sum_{i}^{N} l_{i}G(y - a_{i})\right)^{2}}{2\sigma^{2}} - \frac{\sum_{i}^{N} \left(l_{i} - \eta_{i}\right)^{2}}{2\sigma^{12}} - \frac{\sum_{i}^{N} \left(a_{i} - x_{i} - \tau v_{i}\right)^{2}}{2\sigma^{12}}$$

$$(23)$$

В соответствии с критерием наибольшего правдоподобия состоятельной оценкой для искомых параметров  $(a_1,...,a_N,l_1,...,l_N)$ , будут значения, доставляющие максимум выражению (23). В данном случае не имеет значения, насколько близко располагаются те или иные частицы.

Как показала практика, при вычислении координат численной минимизацией (23) основным источником ошибок является определение локального максимума вместо глобального. А в случае если глобальный максимум найден, ошибка в определении координаты частицы  $\delta a_i$  не превышает  $\pm 0.2$  пикселя для изображения с отношением шум/сигнал ~20% даже при перекрытии нескольких изображений (Рис. 2).

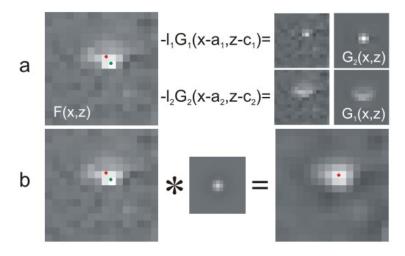


Рис. 2. Сравнение методов максимума правдоподобия **a** и Фурье фильтрации **b** (показан фильтр, с которым производилась свертка) для случая близкорасположенных изображений.

#### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Предложен новый метод для определения сил взаимодействия между частицами в неидеальных диссипативных системах с изотропными парными потенциалами. Метод основан на решении обратной задачи, описывающей движение взаимодействующих частиц системой уравнений Ланжевена, и позволяет восстанавливать как потенциал парного взаимодействия между частицами системы, так и параметры внешнего удерживающего потенциала, не опираясь на априорную информацию о коэффициентах трения частиц. В отличие от методов, разработанных ранее, предлагаемый метод не вносит возмущений в исследуемую систему частиц; не опирается на привлечение каких-либо дополнительных предположений о внешних силах или связях между пространственными корреляционными функциями и потенциалом парного взаимодействия; и может применяться как для слабо коррелированных, так и для сильно неидеальных систем, которые состоят из двух или более взаимодействующих частиц.

Также предложен новый способ распознавания изображений пылевых частиц, позволяющий в несколько раз повысить точность определения смещений частиц, полностью исключить pixel locking (систематическую ошибку распознавания, свойственную для методов распознавания с субпиксельной точностью, при которой восстановленная координата частицы смещена относительно истинной в сторону ближайшего целого значения) и корректно обрабатывать случаи перекрытия изображений частиц.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. **Thomas H. M. and Morfill G.E.** // Nature (London) **379**, 806, (1996).
- 2. Фортов В.Е., Якубов И.Т. //Неидеальная плазма. М.: Энергоатомиздат (1994).
- 3. Ваулина О.С., Петров О.Ф., Фортов В.Е. // ЖЭТФ 127, 1153-1165 (2005).
- 4. V.E. Fortov, A.V. Ivlev, S.A. Khrapak, A.G. Khrapak A, and G.E. Morfill // Phys. Reports 412, 1 (2005).
- 5. **S. V. Vladimirov, K. Ostrikov, A. A. Samarian** // Physics and Applications of Complex Plasmas (Imperial College, London, 2005)
- 6. Yakubov I.T., Khrapak A.G. //Sov. Tech. Rev. B: Therm. Phys. 2, 269 (1989)
- 7. Н.П. Коваленко, И.З. Фишер // УФН 102, 209 (1972)
- 8. **N. H. March, M.P.Tosi.** Introduction to liquid state physics // World Scientific (1995).
- 9. **U. Konopka, L. Ratke, and H.M. Thomas** // Phys. Rev. Lett. **79**, 1269 (1997).
- 10. **J.E. Daugherty, R.K. Porteous, M.D. Kilgore, and D.B. Graves** // J. Appl. Phys. **72**, 3934 (1992).
- 11. Г.Е. Морфилл, В.Н. Цытович, Х.Томас // Физика плазы 29, 3-36 (2003).
- 12. **S.V. Vladimirov and M. Nambu** // Phys. Rev. E **52**, R2172 (1995).
- 13. **A. D. Usachev, A.V. Zobnin, O. F. Petrov at al.** // Phys. Rev. Lett. **102**, 045001 (2009)
- 14. **О.С. Ваулина, О.Ф. Петров, А.В. Гавриков, В.Е. Фортов** // Физика плазмы **33,** 311 (2007).
- 15. **V.E. Fortov, O.F. Petrov, O.S. Vaulina** //Phys. Rev. Lett. **101**,195003 (2008).
- 16. **V.E. Fortov, A.P. Nefedov, V.I. Molotkov at al.** // Phys. Rev. Lett. **87,** 205002 (2001)
- 17. V.E. Fortov, O.F. Petrov, A.D. Usachev, A.V. Zobnin // Phys. Rev. E 70, 0046415 (2004)
- 18. О.С. Ваулина, Е.А. Лисин, А.В. Гавриков, О.Ф. Петров, В.Е. Фортов, ЖЭТФ, том 137, № 4, с.751-766 (2010)
- 19. **О.С. Ваулина, К.Г. Адамович, О.Ф. Петров, В.Е. Фортов**, ЖЭТФ, том 134, с. 367 (2008)
- 20. **Стаценко К.Б., Хрусталев Ю.В.**, Кинетический и структурный анализ пылевых образований в плазме ВЧ-разряда. //Физика Экстремальных Состояний Вещества, Черноголовка, 2005

21. **Fortov V.E., Gavrikov A.V.**, The measurement of kinetic temperature of dust component of complex plasma in rf-discharge //New vistas in dusty plasmas, Fourth international conference on the physics of dusty plasmas, Vol.79, 2005

E.A. Lisin <sup>1</sup>, K.B. Statsenko <sup>1</sup>, O.S. Vaulina <sup>1,2</sup>, O.F. Petrov <sup>1,2</sup>, V.E. Fortov <sup>1,2</sup>

<sup>1</sup> Joint Institute for High Temperatures of RAS, Russia, 125412, Moscow, Izhorskaya st. 13, bd.2, E-mail: ofpetrov@ihed.ras.ru <sup>2</sup> Moscow Institute of Physics and Technology (State University), Russia, 141700, Dolgoprudny, Institutskiy lane, 9

### OPTICAL METHODS FOR MEASURING THE INTERACTION POTENTIAL BETWEEN MACROPARTICLES IN A GAS DISCHARGE PLASMA

A new method for determining interaction forces between particles in non-ideal dissipative systems with isotropic pair potentials is presented. The method is based on solving the inverse problem which describes motion of particles by a system of Langevin equations, and also allows us to restore the parameters of external confining potential. Also, a new method of image recognition of dust particles is proposed.

METHODS OF DIAGNOSTICS, NON-IDEAL DISSIPATIVE SYSTEMS, DISPERSION MEDIA, DUSTY PLASMA, INTERPARTICLE INTERACTION POTENTIAL, METHODS FOR IMAGE RECOGNITION